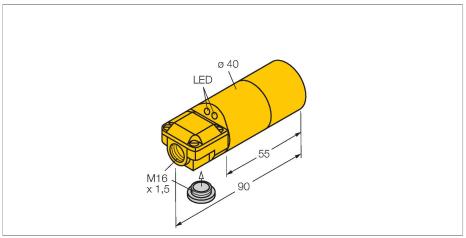


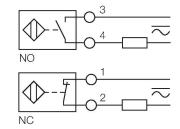
## NI30-K40SR-FZ3X2 Sensor inductivo



NI30-K40SR-FZ3X2
13425
30 mm
No enrasado
≤(0,81 × Sn) mm
St37 = 1; AI = 0,3; acero inoxidable = 0,7; Ms = 0,4
≤ 2 % del valor final
≤ ±10 %
315 %
20250 VCA
10300 VCC
≤ 400 mA
≤ 300 mA
≥ 50≤ 60 Hz
≤ 1.7 mA
1.5 kV
≤ 8 A (≤10 ms, máx. 5 Hz)
≤ 6 V
2 hilos, Programable a través de la conexión, 2 hilos
≥ 3 mA
0.02 kHz
Tubo liso, 40 mm
90 mm
Plástico, ABS, Amarillo

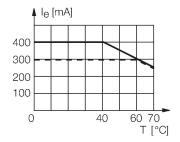
- ■2 entradas por cable (axial, radial)
- ■tubo liso, diámetro de 40 mm
- ■plástico, ABS
- ■2 patillas de CA, 20...250 VCA
- ■2 patillas de CC, 10...300 VCC
- Conexión programable (NC o NO)
- Caja de terminales

## Esquema de conexiones



## Principio de Funcionamiento

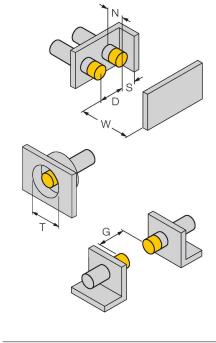
Los sensores inductivos detectan sin desgaste ni contacto los objetos metálicos. Para ello utilizan un campo electromagnético alterno de alta frecuencia que interactúa con el objeto. En los sensores inductivos, este campo es generado por un circuito LC de resonancia con bobina de núcleo de ferrita.





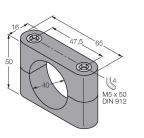
Material de la cara activa	plástico, ABS, amarillo
Conexión eléctrica	Caja de terminales
Capacidad de fijación	≤ 2.5 mm²
Condiciones ambientales	
Temperatura ambiente	-25+70 °C
Resistencia a la vibración	55 Hz (1 mm)
Resistencia al choque	30 g (11 ms)
Grado de protección	IP67
MTTF	2283 Años según SN 29500 (ed. 99) 40 °C
Indicación de la tensión de servicio	LED, Verde
Indicación estado de conmutación	LED, Rojo
Incluido en el equipamiento	BS 40, prensacables, conector de prueba

## Instrucciones y descripción del montaje



Distancia D	3 x B
Distancia M/	0 0
Distancia W	3 x Sn
Distancia T	3 x B
Distancia i	3 X D
Distancia S	1,5 x B
	1,0 x b
Distancia G	6 x Sn
Distancia N	40 mm
Diámetro de la ca-	Ø 40 mm
ra activa B	
ia adiiva D	

BS 40 69466



abrazadera de fijación; material del módulo de montaje: PBT