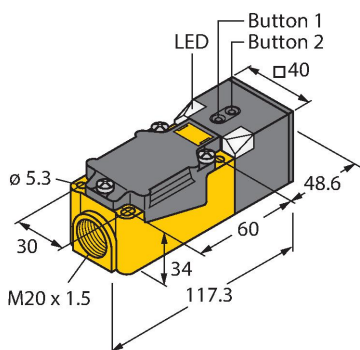


RU200-CP40-2UN8X2T

sensor ultrasónico – sensor de modo difuso



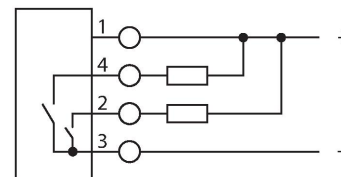
Technical data

Tipo	RU200-CP40-2UN8X2T
N.º de ID	1610055
Datos de ultrasonido	
Función	Interruptor de proximidad
Alcance	50...2000 mm
Resolución	1 mm
Tamaño mínimo rango de conmutación	20 mm
Frecuencia de ultrasonido	120 kHz
Precisión de repetición	≤ 0.25 % del valor final
Longitud del canto del elemento de mando nominal	100 mm
Velocidad de aproximación	≤ 3 m/s
Velocidad de sobrecarrera	≤ 3 m/s
Datos eléctricos	
Voltaje de funcionamiento U_b	15...30 VCC
Ondulación residual	10 % U_{ss}
Corriente de funcionamiento nominal CC I_b	≤ 150 mA
Corriente sin carga	≤ 50 mA
Resistencia de carga	≤ 1000 Ω
Corriente residual	≤ 0.1 mA
Tiempo de respuesta típica	< 160 ms
Retardo de la activación	≤ 300 ms
Salida eléctrica	Contacto NA/NC, NPN

Features

- Transductor sónico separado para emisor y receptor
- Modelo rectangular 40x40x166 mm
- Conexión a través de bornes roscados
- Compartimento de bornes para racor atornillado M20x1.5
- Rango de programación 'teach' ajustable mediante pulsador
- Zona ciega: 5 cm
- Alcance: 200 cm
- Resolución: 1 mm
- Ángulo de apertura del cono acústico: ±60 °
- 2 salidas de conmutación, NPN
- Contacto de cierre/contacto de apertura programables

Esquema de conexiones



Technical data

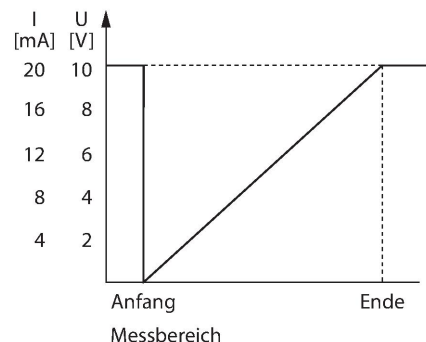
Salida 1	salida de conmutación
Salida 2	Salida de conmutación
Frecuencia de conmutación	≤ 3 Hz
Histéresis	≤ 20 mm
Caída de tensión a I ₀	≤ 2.5 V
Protección cortocircuito	sí/De trinquete
Protección contra polaridad inversa	sí
Protección contra la rotura cable	sí
Opción de configuración	Programación remota

Datos mecánicos

Diseño	Rectangular, CP40
Dirección del haz	recto
Medidas	166 x 40 x 40 mm
Material de la cubierta	Plástico, PBT-GF30-V0
Conexión eléctrica	Caja de terminales, Caja de bornes con racor para cables, 4 hilos
Temperatura ambiente	0...+70 °C
Resistencia a la presión	0,5... 5 bar
Grado de protección	IP40
Indicación estado de conmutación	LED, Amarillo
Object detected	Luz LED, verde

Pruebas/aprobaciones

Declaración de conformidad EN ISO/IEC	EN 60947-5-2
Resistencia a la vibración	20 g, 10...55 Hz, sinusoidal, de 3 ejes, 30 min/eje de acuerdo con la norma IEC 60068-2-6.
Control de choques	30 g, 11 ms, semisinusoidal, 3 ejes según IEC 60068-2-27
Aprobaciones	CE cULus

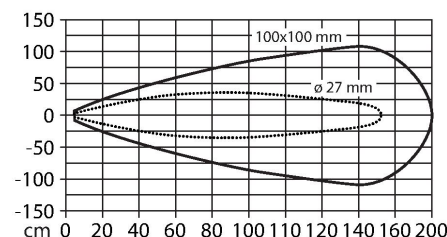


Principio de Funcionamiento

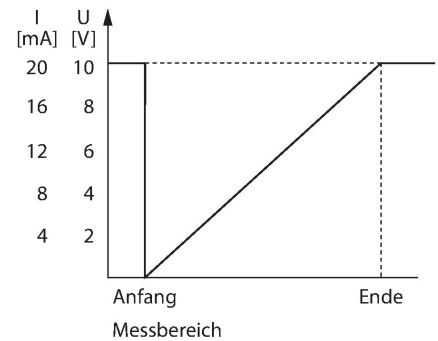
Los sensores ultrasónicos están diseñados para la detección sin contacto y sin desgaste de una gran variedad de objetos mediante ondas ultrasónicas. No importa si el objeto es transparente u opaco, metálico o no metálico, sólido, líquido o en polvo. Las condiciones de ambiente tales como aerosoles, polvo o lluvia apenas afectan su función.

En el diagrama de cono acústico se indica el rango de detección del sensor. En conformidad con la norma EN 60947-5-2, se utilizan blancos cuadráticos en una variedad de tamaños (20 × 20 mm, 100 × 100 mm) y una barra redonda con un diámetro de 27 mm. Importante: Los rangos de detección para otros blancos pueden diferir de los correspondientes a blancos estándares debido a las diferentes propiedades y geometrías de reflexión.

Cono acústico

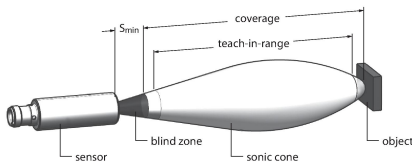


comportamiento de salida



Mounting instructions

Instrucciones y descripción del montaje



Ajuste de los valores límite

El sensor ultrasónico dispone de dos salidas de conmutación con rangos de conmutación auto-programables. La programación se realiza a través de los botones en la carcasa. Con ayuda del LED amarillo y del verde se indica si el sensor ha detectado el objeto. Permite auto-programar diferentes funciones como, por ejemplo, el punto de conmutación individual, función de ventana o bien función de reflexión sobre una target fijo. En el manual de instrucciones se incluye información adicional. A continuación se describe el funcionamiento de ventana mediante la programación de dos límites. Ambos forman juntos la ventana de conmutación y pueden encontrarse en cualquier punto de la zona de detección.

- Colocar el objeto para el primer valor límite
- Pulsar el botón 1 para la selección de la salida 1 ó 2 durante 2 u 8 segundos contra Gnd
- Mantener pulsado el botón 1 durante 8 segundos
- Colocar el objeto para el segundo valor límite
- Mantener pulsado el botón 1 durante 2 segundos

Tras realizarse con éxito la secuencia de aprendizaje, el sensor funcionará automáticamente en el modo normal. Al realizarse con éxito el proceso de aprendizaje, el LED reacciona con un parpadeo lento en una frecuencia de 5Hz.

comportamiento LED

Mediante un parpadeo rápido del LED verde se indica que la programación se ha realizado con éxito. Seguidamente el sensor funcionará automáticamente en el modo

normal. Al realizarse con éxito el registro, el LED responde con una indicación intermitente de color verde y amarillo

En el modo normal ambos LEDs señalan la salida de conmutación de la salida 1 del sensor.

- verde: el objeto se encuentra dentro de la zona de detección pero no en la zona de conmutación
- amarillo: el objeto se encuentra dentro de la zona de conmutación
- apagado: el objeto no se encuentra en la zona de detección