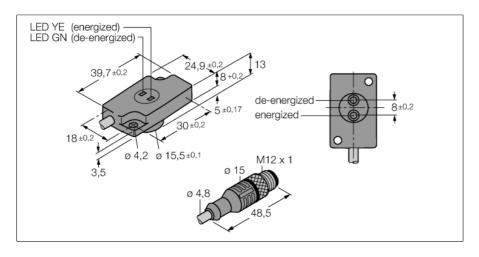


Sensor inductivo (axial) set de exploración para técnicas de fijación NI1.5-KSR13A-2AD4X2-0.2-RS4.4T/S34



| Tipo | NI1.5-KSR13A-2AD4X2-0.2-RS4.4T/S34 |
|-----------|------------------------------------|
| N.º de ID | 4430122 |
| | |

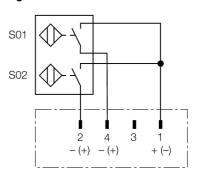
| Special version | S34 corresponde a: |
|------------------------------------|--|
| | Resistente a campos magnéticos |
| | |
| Datos generales | |
| Distancia de detección Sn | 1.5 mm |
| Condición para el montaje | No enrasado |
| Distancia de conmutación asegurada | ≤ (0,81 x Sn) mm |
| Factor de corrección | St37 = 1; Al = 0,3; acero inoxidable = 0,7; Ms = 0,4 |
| Precisión de repetición | ≤ 2 % del valor final |
| Variación de temperatura | ≤ ±10 % |
| Histéresis | 115 % |

| Datos eléctricos | |
|---|-------------------------------|
| Tensión de servicio | 1065 VCC |
| Ondulación residual | ≤ 10 % U₅s |
| Corriente DC nominal | ≤ 100 mA |
| Corriente residual | ≤ 0.6 mA |
| Tensión de control de aislamiento | ≤ 0.5 kV |
| Protección cortocircuito | sí/ cíclica |
| Caída de tensión a I _e | ≤ 5 V |
| Salida eléctrica | 3 hilos, Contacto NA, 2 hilos |
| Corriente de servicio mín. I _m | ≥ 3 mA |
| | por sensor |
| Frecuencia de conmutación | 0.25 kHz |
| | |

| Datos mecánicos | |
|-------------------------------|--|
| Diseño | Kit para sensores de sujeción de piezas, KSR13 |
| Medidas | 40 x 25 x 13 mm |
| Material de la cubierta | Metal, PBT-GF20-V0 |
| Material de la cara activa | plástico, PBT |
| Conexión eléctrica | Conectores, M12 × 1 |
| Calidad del cable | Ø 4.8 mm, Naranja, D12YSL11X-OB, PUR, 0.2 m |
| Sección transversal principal | 4 x 0.34 mm ² |

- monitor KS13A de tensores de fuerza compacta con dos sensores y LEDs
- cara activa axial
- plástico, PBT-GF20-V0, amarillo
- agujeros de montaje con mangas en acero inoxidable
- cable: PUR, irradiado
- Inmunidad a campos magnéticos (resistente a la soldadura) para campos de corriente continua y alterna
- De acuerdo a la norma EN 60947-5-2
- De acuerdo a la norma EN 61000-4-3
- De acuerdo a la norma E03.75.020.N (7.2.6.1 CEM)
- 4 hilos CC, 10...65 VCC
- 2 contactos de cierre
- Conector M12 x 1

Diagrama de cableado



Principio de funcionamiento

Los sensores inductivos detectan sin desgaste ni contacto los objetos metálicos. Para ello necesitan un campo electromagnético alterno de alta frecuencia que interactúa con el objeto. En los sensores inductivos, este campo es generado por un circuito LC de resonancia con bobina de núcleo de ferrita.



| Condiciones ambientales | |
|----------------------------------|---|
| Temperatura ambiente | -25+70 °C |
| Resistencia a la vibración | 55 Hz (1 mm) |
| Resistencia al choque | 30 g (11 ms) |
| Grado de protección | IP67 |
| MTTF | 2283 Años según SN 29500 (ed. 99) 40 °C |
| | |
| Indicación estado de conmutación | 2 LED, Verde/amarillo |